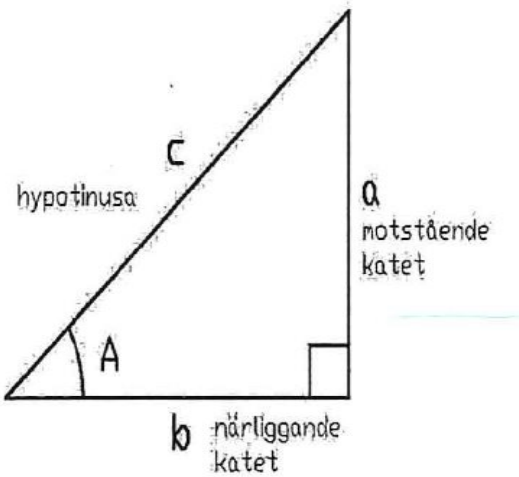


# Formelsamling uppdaterad

## Trigonometri

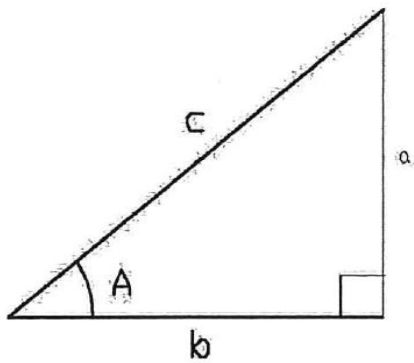


Pytagoras sats:

$$C^2 = A^2 + B^2$$

$$\text{Eller } c = \sqrt{a^2 + b^2}$$

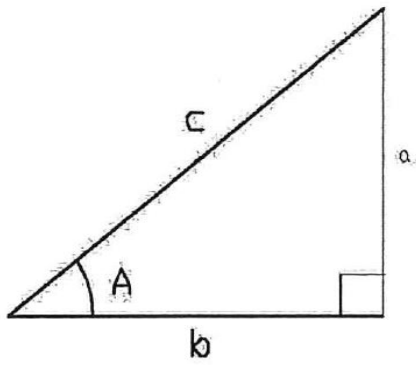
## Cosinus



$$\cos A = \frac{b}{c}$$

$$C = \frac{b}{\cos A} \quad \text{alt.} \quad b = C * \cos A$$

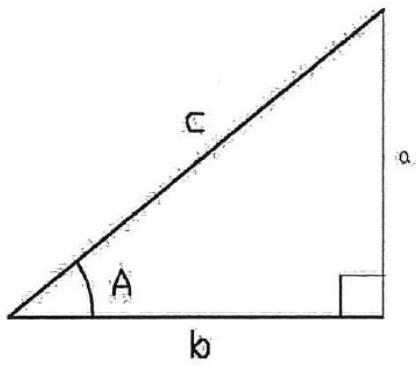
## Sinus



$$\sin A = \frac{a}{c}$$

$$c = \frac{a}{\sin A} \quad \text{alt.} \quad a = c * \sin A$$

## Tangens



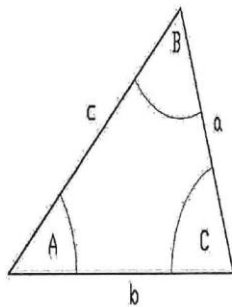
$$\tan A = \frac{a}{b}$$

$$a = \tan A * b \quad \text{alt.} \quad b = \frac{a}{\tan A}$$

## Vinkelsumman

$$180^\circ = \varphi_a + \varphi_b + \varphi_c$$

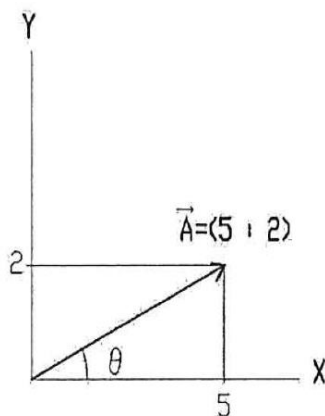
## Sinussatsen



$$\frac{a}{\sin a} = \frac{b}{\sin b} = \frac{c}{\sin c}$$

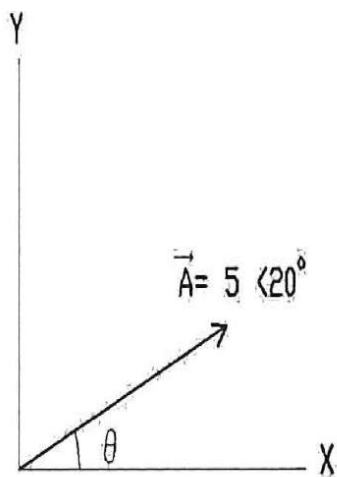
## Vektorer

### Rektangulär form



$$A = (5.2) \text{ där } X=5 \text{ och } Y=2$$

## Polär form



$|5|$  = längd(absolutbelopp) och vinkeln är  $20^\circ = \varphi$

## Omvandling från Rektangulär till Polär form

$$|A| = \sqrt{X^2 + Y^2}$$

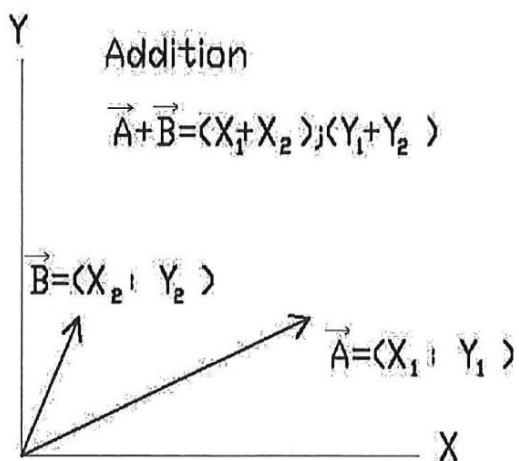
## Omvandling från Polär till Rektangulär form

$$X = |A| * \cos \varphi$$

$$Y = |A| * \sin \varphi$$

## Addition av Vektorer

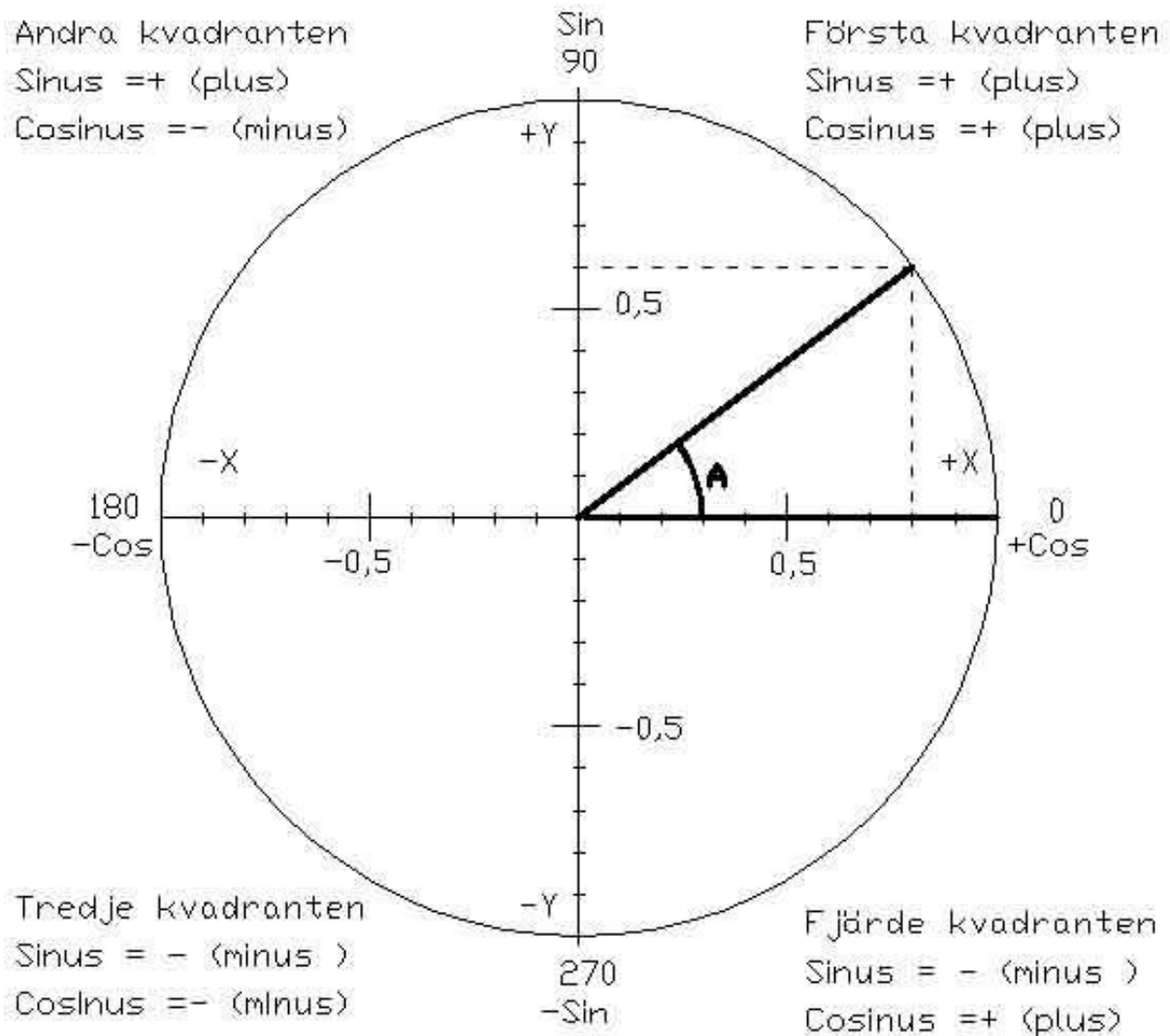
X och Y värdena adderas var för sig



## Strömberäkning trefasvektor el

$$I_n = \sqrt{I_1^2 + I_2^2 + I_3^2 - I_1 * I_2 - I_1 * I_3 - I_2 * I_3}$$

## Enhetscirkeln



## Mekanik

### Dragkraft i stag

$$F_s = \frac{Fl \cdot c}{b} \quad \text{eller}$$

$$F_s = \frac{Fl \cdot \sqrt{a^2 + b^2}}{b}$$

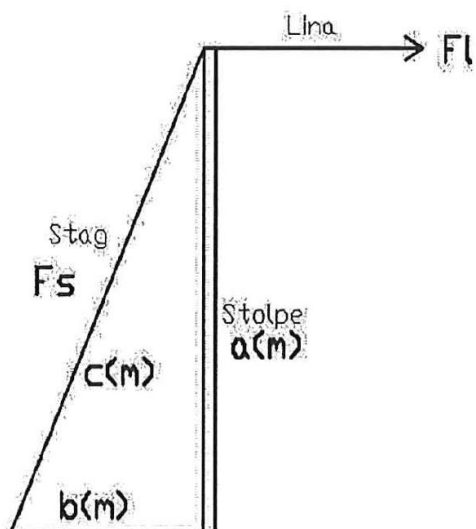
$F_s$  = Drag i stag (N)

$Fl$  = drag i lina (N)

$A$  = stolpens längd (m)

$B$  = avståndet mellan stagfäste och stolprot (m)

$C$  = stagets längd (m)



## Utväxlingshastighet

$$N_1 * d_1 = n_2 * d_2$$

Eller

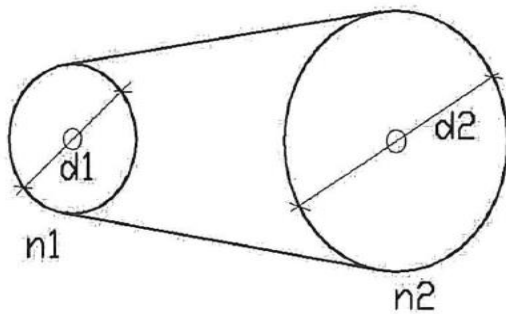
$$\frac{n_1}{d_2} = \frac{n_2}{d_1}$$

$N_1$  = Varvtal lilla remskivan

$N_2$  = Varvtal stora remskivan

$D_1$  = Diameter lilla remskivan

$D_2$  = Diameter stora remskivan



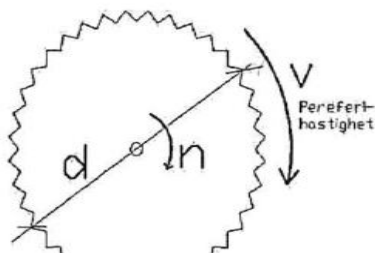
## Periferihastighet

$$V = d * \pi * \frac{n}{60}$$

$V$  = Periferihastighet (m/s)

$D$  = Diameter (m)

$N$  = Varvtal (r/m)



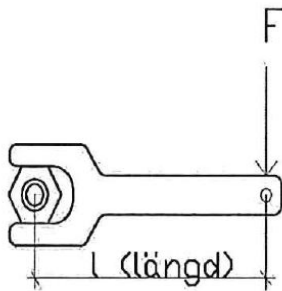
## Vridmoment

$$M = F * l$$

M = Vridmoment (Nm)

F = Kraft (N)

L = Längd (m)



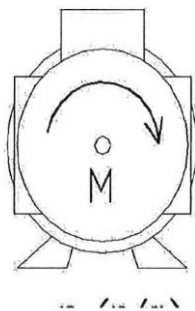
## Mekanisk effekt

$$P = 2 * \pi * M * \frac{n}{60}$$

P = Effekt (Watt)

M = Vridmoment (Nm)

N = Varvtal (r/m)





## Lyft Effekt

$$P = g * m * v$$

Eller

$$P = F * v$$

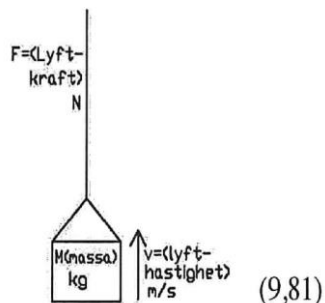
P = Effekt (Watt)

m = massa (kg)

F = lyftkraft (N) ( $F = m * 9,81$ )

v = lyfthastighet (m/s)

g = acceleration vid fritt fall



## Verkningsgrad

$$P_{\text{motor}} = \frac{P_{\text{lyft}}}{\eta}$$

## Dynamik – rörelse

### Hastighet

$$S = v * t$$

S = Sträckan (m)

v = hastigheten (m/s)

t = tiden (s)

### Hastighet (vid jämn acceleration)

$$v = a * t$$

v = hastighet (m/s)

a = acceleration (m/s<sup>2</sup>)

t = tiden (s)

### Sträcka (vid jämn acceleration)

$$s = \frac{a*t^2}{2}$$

s = Sträckan (m)

a = acceleration (m/s<sup>2</sup>)

t = tiden (s)

### Fritt fall

$$s = \frac{g*t^2}{2}$$

s = Sträckan (m)

g = gravitationskonstant (9,81)

t = tiden (s)

### Rörelseenergi

$$W = \frac{m*v^2}{2}$$

W = rörelseenergi (Ws = Wattsekund) (J = Joul) (Nm = Newtonmeter)

m = Massa (kg)

v = hastighet (m/s)